

# Plans, polygones, et maillages

Alexandre Meyer  
Florence Zara

<http://licence-info.univ-lyon1.fr/LIFGRAPHIQUE>

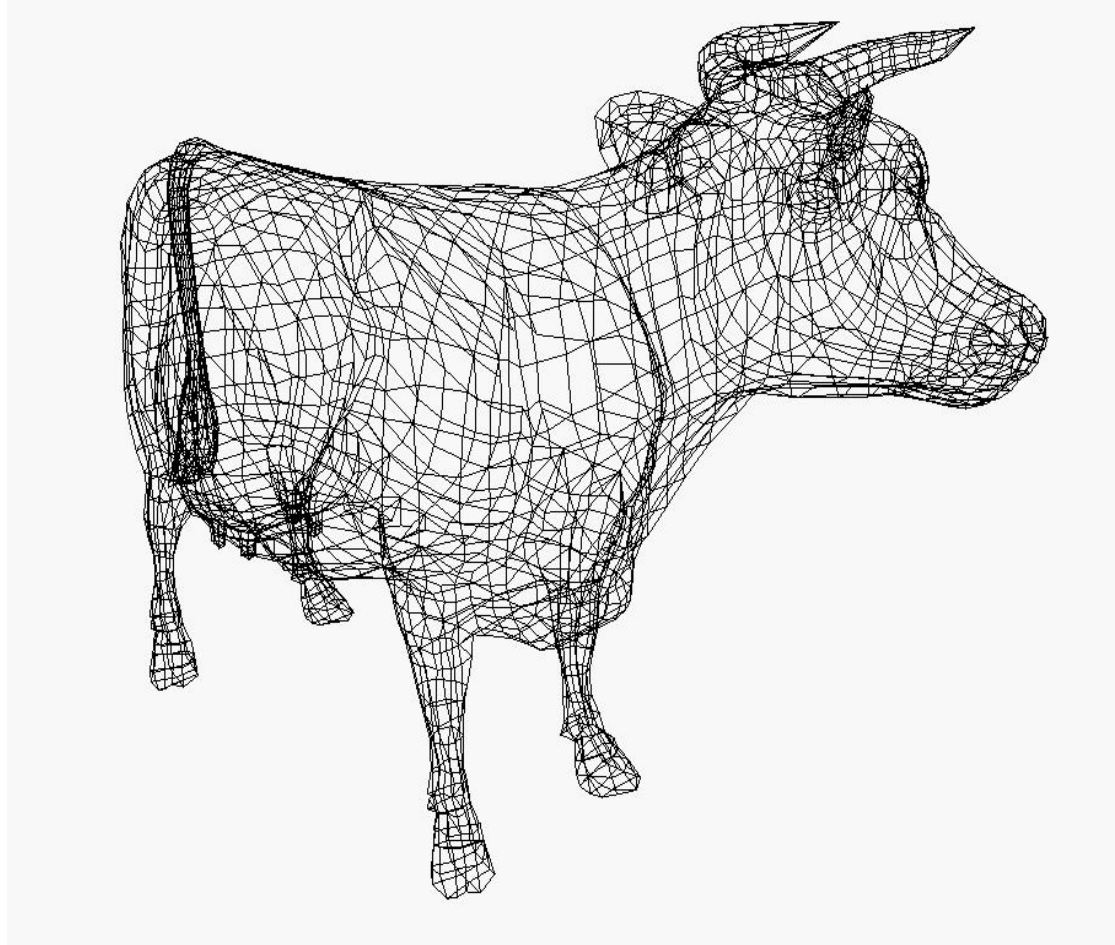
# Plan

---

- Polygones (2D)
- Polyèdres (3D)
- Format de fichier
- OpenGL

# Maillages polygonaux

---



Les maillages polygonaux sont la représentation la plus commune

# Polygones (2D)

---

- Un polygone (face) Q est défini par une série de points

$$[p_0, p_1, p_2, \dots, p_{n-1}, p_n]$$

$$p_i = (x_i, y_i, z_i)$$

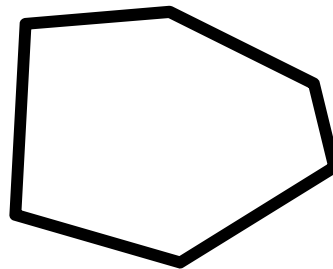
- Les points doivent être **co-planaires**
- 3 points définissent un plan. Un 4e point ne sera pas forcément sur ce plan

# Convexe / concave

---

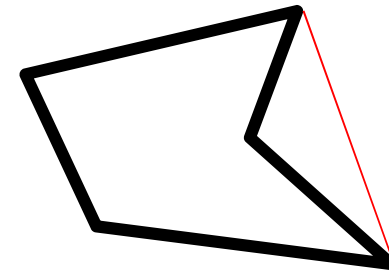
## ■ Convexe

- *un polygone est convexe s'il n'est pas croisé et si toutes ses diagonales sont entièrement à l'intérieur de la surface délimitée par le polygone*



## ■ Concave

- *SI préfère les polygones convexes*
- *SI préfère les triangles !!*
  - *Conversion facile d'un polygone convexe en triangles*
  - *Difficile pour les concaves*



# Polyèdres (3D)

---

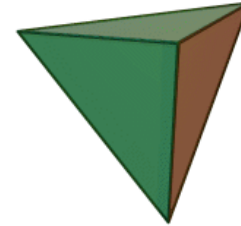
- Les polygones sont souvent groupés pour former des polyèdres
  - Une arête joint 2 sommets
  - Une arête joint 2 faces / polygones
  - Les faces ne s'intersectent pas
- Ils sont nommés selon leur nombre de faces

# Polyèdres (3D)

---

- Exemple de polyèdres :

- Tétraèdres (4 faces)
- Pentaèdres (5 faces)
- Hexaèdres (6 faces)
  - Hexaèdre régulier : cube

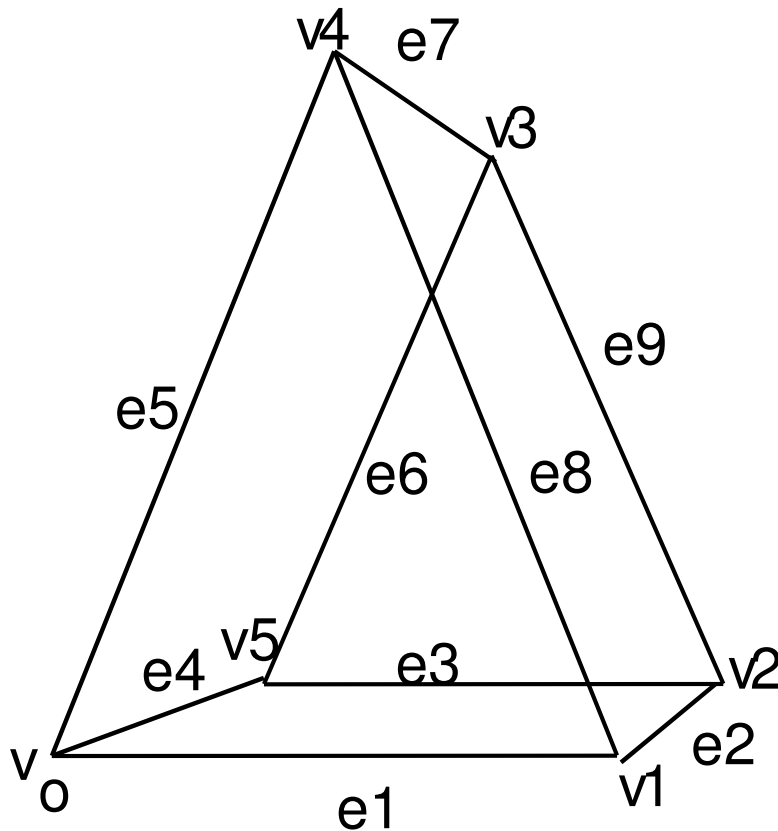


- Caractéristique d'Euler pour les polyèdres convexes

- $V - E + F = 2$  (V = #Vertex, E = #Edge, F = #Face)

# Exemple

---



- $F_0 = v_0 v_1 v_4$
  - $F_1 = v_5 v_3 v_2$
  - $F_2 = v_1 v_2 v_3 v_4$
  - $F_3 = v_0 v_4 v_3 v_5$
  - $F_4 = v_0 v_5 v_2 v_1$
  - $F_5 = v_0 v_5 v_3 v_4$
- 
- $V=6, F=5, E=9$
  - $V-E+F=2$  (ok !)



# Structure de données

---

- Exhaustif (Tableau de listes de sommets)
  - $\text{faces}[1] = (x_0, y_0, z_0), (x_1, y_1, z_1), (x_3, y_3, z_3)$
  - $\text{faces}[2] = (x_2, y_2, z_2), (x_0, y_0, z_0), (x_3, y_3, z_3)$
  - etc.
- Très coûteux en mémoire car chaque sommet apparaît au moins 3 fois !
- Si un point bouge, un trou apparaît car il n'y a pas de notion de connectivité !

# Structure de données

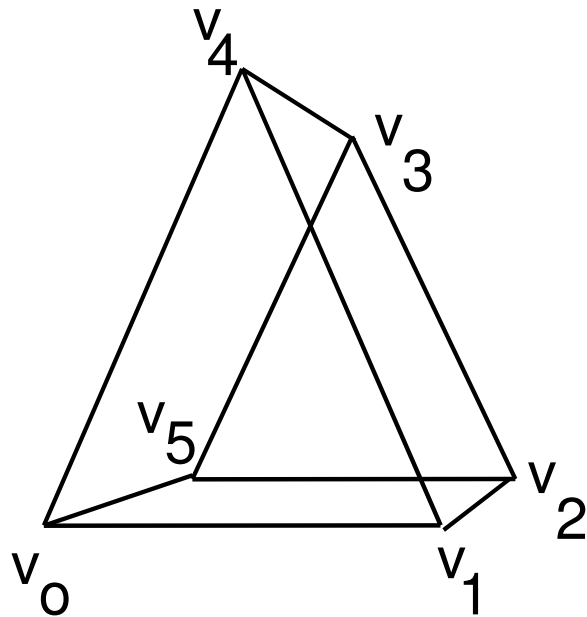
---

## Indexed Face Set

- Tableau de sommets (Vertex array)
  - $\text{vertices}[0] = (x_0, y_0, z_0)$
  - $\text{vertices}[1] = (x_1, y_1, z_1)$
  - etc.
  
- Tableau de faces (liste d'indices dans le tableau de sommets)
  - $\text{faces}[0] = 0, 2, 1$
  - $\text{faces}[1] = 2, 3, 1$
  - etc.

# Ordre des sommets

---



- Polygone  $v_0, v_1, v_4 \neq v_0, v_4, v_1$
- Le vecteur normal pointe dans des directions opposées
$$V_0V_1 \times V_0V_4 = -V_0V_4 \times V_0V_1$$
- Habituellement un polygone n'est visible que depuis les points de son demi-espace positif
- **Back-face culling** (si le point de vue n'est pas devant le polygone, on ne l'affiche pas) (cf. OpenGL)

# Format de fichier OBJ (AliasWavefront)

---

- Fichiers OBJ sont au format ASCII
- # Commentaire jusqu'à la fin de la ligne
- *v float float float*
  - Vertex (sommet). Le 1er vertex a pour numéro 1
- *vn float float float*
  - Vecteur normal. La 1ere normale a pour numéro 1
- *vt float float*
  - Coordonnée texture. La 1ere coordonnée a pour numéro 1
- *f int int int ...*
- *f int/int int/int int/int ...*
- *f int/int/int int/int/int int/int/int ...*
  - Face. Les numéros correspondent respectivement au indice de Vertex/CoordTexture/VecteurNormal

# Format OBJ : exemple (cube)

---

```
# Ceci est un cube
# 8 sommets
v 1 1 1
v 1 1 -1
v 1 -1 1
v 1 -1 -1
v -1 1 1
v -1 1 -1
v -1 -1 1
v -1 -1 -1
# 6 faces
f 1 3 4 2
f 5 7 8 6
f 1 5 6 2
f 3 7 8 4
f 1 5 7 3
f 2 6 8 4
```

- Pour la description d'une face des champs peuvent éventuellement être vide

Par exemple :

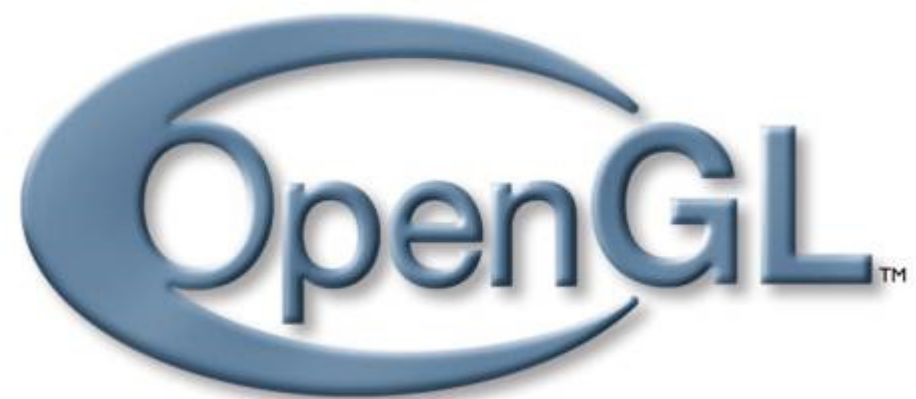
```
f 1//7 2/3/5 3// 4/6/8
```

# Formats : OBJ et VRML

---

- OBJ
  - Format efficace, simple à gérer et standard
  - Trouve facilement des fichiers sur Internet
- VRML (fichier.WRL)
  - VRML=Virtual Reality Modeling Language
  - Egalement, listes de sommets et de polygones

```
Coordinate3 {  
    point [ -2.250000 3.110000 -0.350000,  
            -2.170000 3.070000 -0.520000,  
            ...  
    ]  
}  
IndexedFaceSet {  
    coordIndex [ 0, 1, 2, 2, -1,  
                3, 2, 4, 4, -1,  
                ...  
    ]  
}
```



# OpenGL : généralité

---

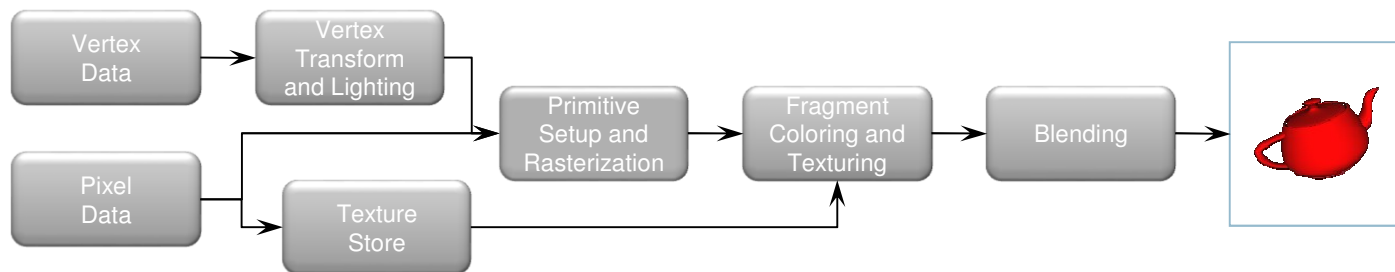
- OpenGL est une API 3D (Application Programmer's Interface)
  - basé sur IRIS GL de Silicon Graphics
  - de bas niveau pour avoir l'indépendance vis à vis
    - système de fenêtrage
    - plate-forme matérielle
    - système d'exploitation
- Architecture client-serveur : le client émet les commandes, le serveur les exécute



# Les débuts ...

---

- OpenGL 1.0 : 1994
- Pipeline fixe
  - Toutes les opérations étaient câblées et fixes



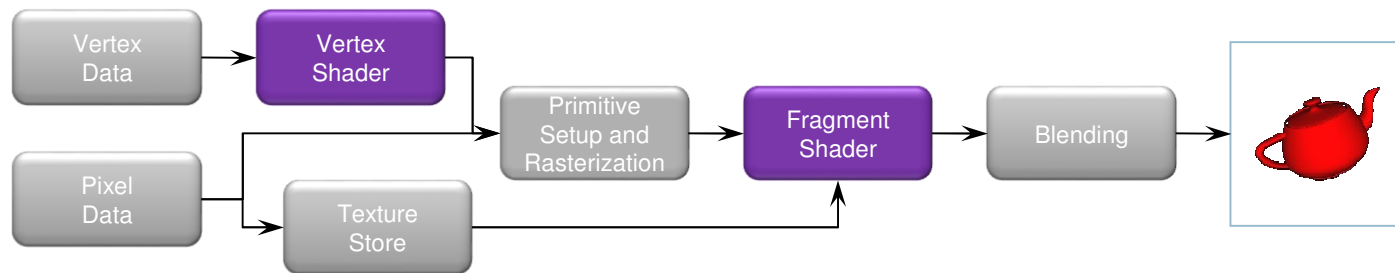
- Le pipeline a évolué
  - Mais en restant fixe

OpenGL versions 1.1 → 2.0 (Sept. 2004)

# OpenGL 3.1

---

- Fin du pipeline fixe
  - programs = shader
    - Vertex program : transforme les sommets
    - Fragment program : transforme les fragments=pixel

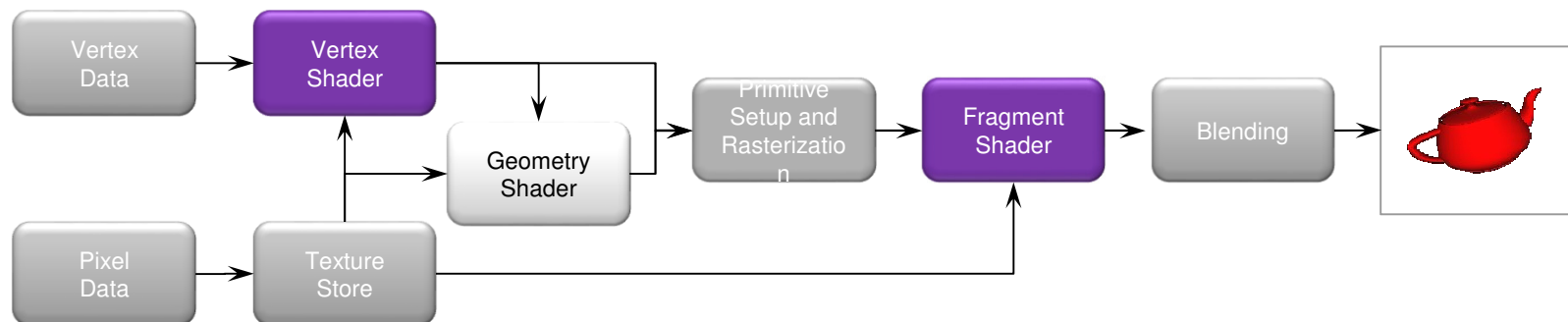


- En plus, les données sont stockés que sur GPU
  - Vertex → buffer objects

# Plus programmable

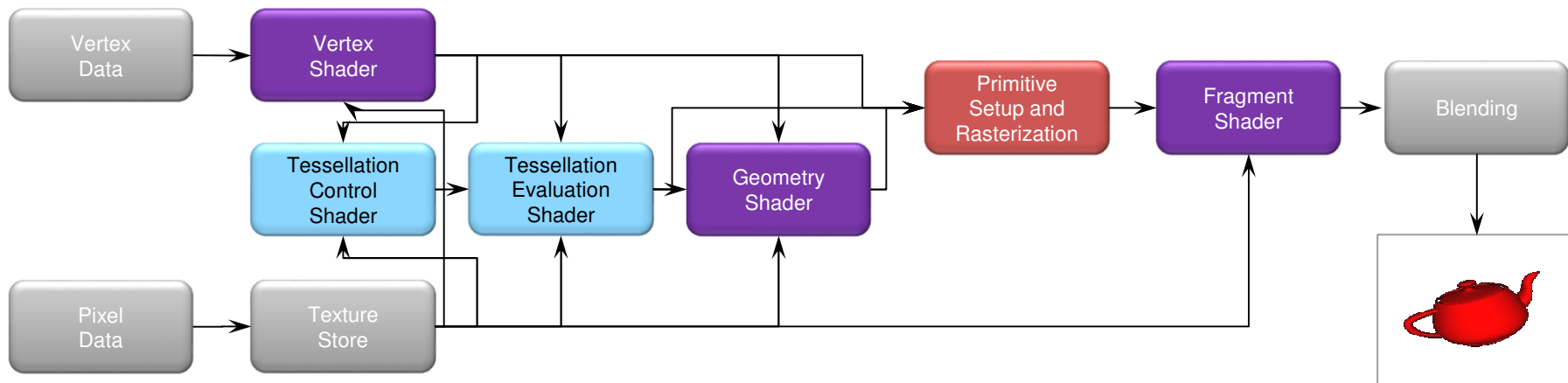
---

- OpenGL 3.2 (released August 3<sup>rd</sup>, 2009)
  - Ajoute un étage de shader : geometry shaders
    - ➔ Modifie les primitives geometriques (triangles) dans le pipeline



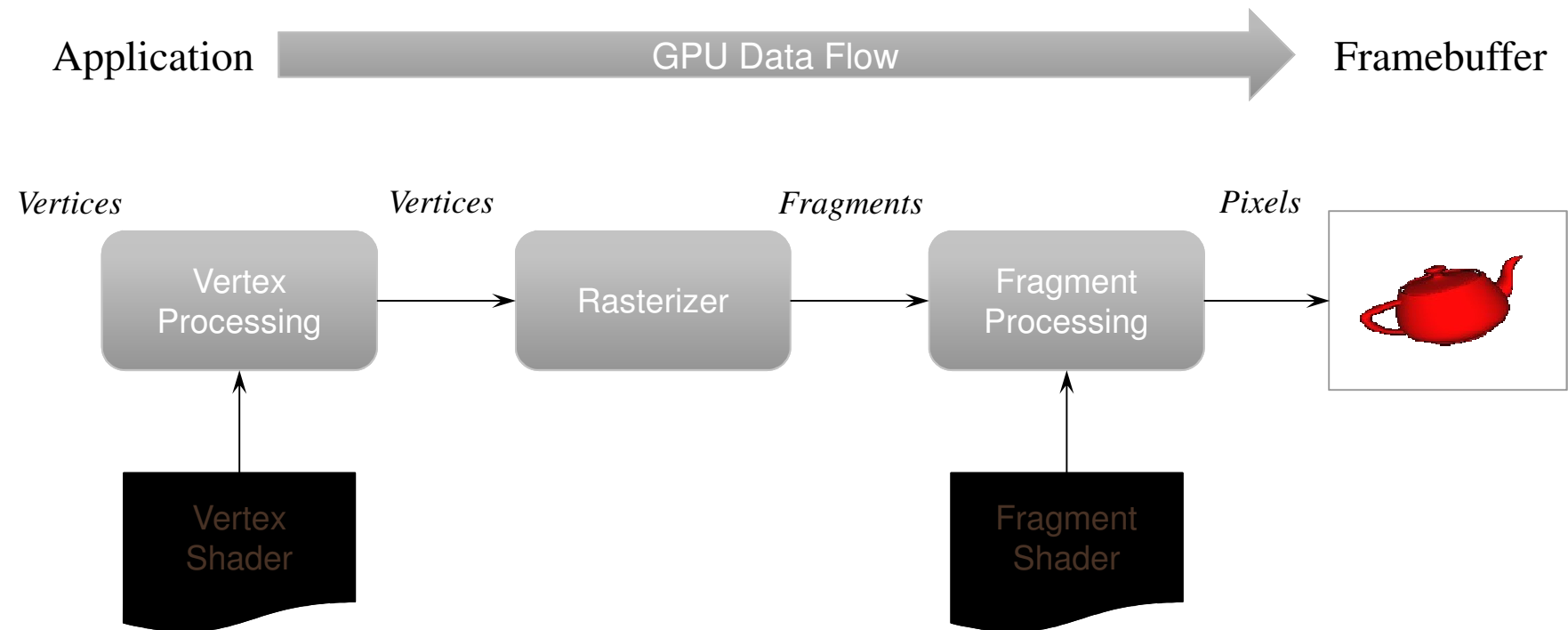
# Dernier Pipelines

- OpenGL 4.1 (released July 25<sup>th</sup>, 2010) ajoute d'autres étages
  - *tessellation-control*
  - *tessellation-evaluation* shaders
- Puis Compute shader



# Un pipeline simplifié

---



# OpenGL ES et WebGL

---

- OpenGL ES 2.0
  - Pour système embarqué comme les mobiles
  - Basé sur OpenGL 3.1
  - Avec Shader
- WebGL
  - JavaScript implementation of ES 2.0
  - Tourne sur des navigateurs récents

# OpenGL : bibliothèques associées

---

- Comme OpenGL est indépendant du système de fenêtrage, des bibliothèques additionnelles sont utilisées pour intégrer OpenGL dans de tels systèmes :
  - GLX pour XWindow
  - WGL pour Windows
  - GLUT
  - SDL,
  - Qt
  - MFC (windows)
  - etc.

# OpenGL : machine à états

---

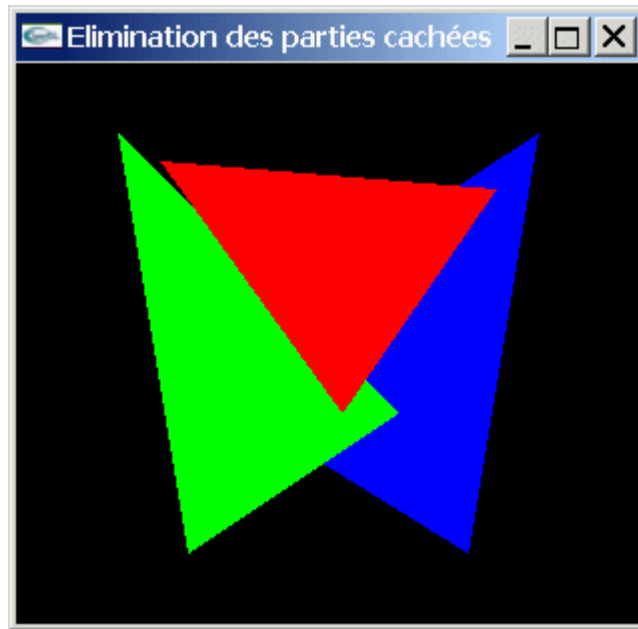
- OpenGL possède des états courants
- On peut activer / désactiver les états avec
  - glEnable()
  - glDisable()
- Tous les états ont des valeurs par défaut (pas besoin de tous les définir en début de programme !)



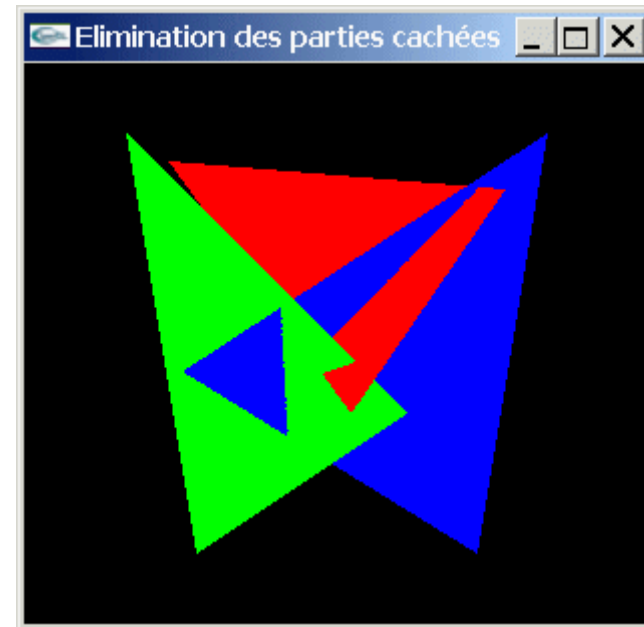
# Exemple avec le Z-buffer

---

- Pour activer le test des Z avec le Z-buffer  
`glEnable(GL_DEPTH_TEST);`



non activé



activé

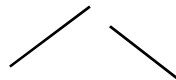
# OpenGL : Primitives

---

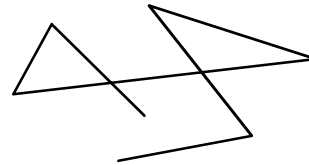
- Vertices (sommets)



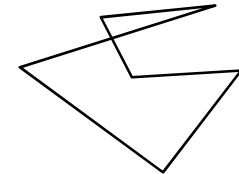
**GL\_POINTS**



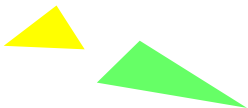
**GL\_LINES**



**GL\_LINE\_STRIP**



**GL\_LINE\_LOOP**



**GL\_TRIANGLES**



**GL\_TRIANGLE\_STRIP**



**GL\_TRIANGLE\_FAN**

# gKitLight ...

---

- GL-shader (sans le pipeline fixe)
  - Besoin d'une base de code
  - sinon il faut tout redéfinir
  
- Regardons
  - Viewer.h / .cpp
  
- Démo du code

# Exercice : affichage d'une pyramide

---

- Pyramide
  - Avec 4 polygones : base triangulaire
  - Avec des TRIANGLE\_STRIP
  - Avec une structure indexée
  
- Idem avec un Cube (cf. TD)

# Exercice

- On souhaite dessiner un avion (on ne dessine pas la queue de l'avion)
- On dispose de 2 fonctions
  - *drawCube* : dessine un cube centré en 0
  - *drawSphere* : dessine une sphère centrée en 0

